

## Points équidistants d'une droite et d'un point

## Énoncé

On considère dans le plan ( $\mathcal{P}$ ) une droite  $D$  et un point  $F$  non situé sur cette droite. Il s'agit de déterminer l'ensemble  $G$ , lieu géométrique des points du plan équidistants de  $D$  et de  $F$ .

1. À l'aide d'un logiciel de géométrie dynamique, construire la droite  $D$  et le point  $F$ .  
Construire également un point  $H$  sur la droite  $D$  et la droite  $T$  perpendiculaire à  $D$  en  $H$ .

Appeler l'examineur pour vérifier la figure et exposer la démarche envisagée pour la suite de la construction.

2. Construire un point  $M$  de  $T$  équidistant de  $F$  et de  $H$ .  
Construire le lieu géométrique du point  $M$  lorsque le point  $H$  décrit la droite  $D$ .  
Quelle conjecture peut-on faire sur la nature de  $G$ ?


Appeler l'examineur pour lui montrer la figure et lui indiquer votre conjecture.

3. On considère un repère orthonormal direct  $(O; \vec{i}, \vec{j})$  tel que  $D$  est la droite  $(O; \vec{i})$  et le point  $F$  est sur la droite  $(O; \vec{j})$ .  
Pour un point  $M(x, y)$  quelconque du plan, on considère le point  $H$ , projeté orthogonal de  $M$  sur la droite  $D$ .
  - (a) Calculer  $MF^2$  et  $MH^2$  en fonction de  $x$  et  $y$  et en déduire une condition liant  $x$  et  $y$  pour que le point  $M$  soit équidistant de  $F$  et de  $D$ .
  - (b) Donner alors une équation de  $G$  et conclure.


## Production demandée


- Réaliser une figure adaptée à la situation ;
- Expressions de  $MF^2$  et  $MH^2$  ;
- Réponses argumentées pour la question 3b.


## Proposition de corrigé avec le Classpad


1. On ouvre l'application  et on débute une nouvelle figure par « Fich/Nouveau ».



On supprime au besoin l'affichage des axes et la grille des points entiers avec .

On sélectionne l'icône  (ou « Tracé/Segment de droite »), puis on marque deux points avec le stylet (automatiquement nommés  $A$  et  $B$ ). Ces deux points représenteront pour nous la droite  $D$  (il est possible d'animer un point sur un segment, et pas sur une droite : c'est ce qui justifie notre choix).

Avec  (ou « Tracé/Point ») on crée un point (pour l'instant pas très éloigné de  $[AB]$  car on va bientôt zoomer vers l'avant) et on le renomme en  $F$ .

Toujours avec , on crée un point sur  $[AB]$  (sélectionner l'icône, poser et glisser le stylet jusqu'à ce que  $[AB]$  soit sélectionné, puis relever le stylet : le point est créé et il est lié au segment). On renomme ce point en  $H$ .

Pour tracer la perpendiculaire en  $H$  au segment  $[AB]$ , on sélectionne ce point et cette droite, puis l'icône  (ou la fonction « Tracé/Construire/Perpendiculaire »).

On effectue maintenant un zoom vers l'avant (icône , ou « Aff/Zoom avant ») pour que les points  $A$  et  $B$  disparaissent de l'écran, nous donnant ainsi l'impression d'une droite  $D$  infinie. L'utilisation de  permet ensuite de cadrer la figure « à la main ».

Si on juge que ça n'encombre pas la construction, on peut nommer les droites  $D, T$  (fig2).

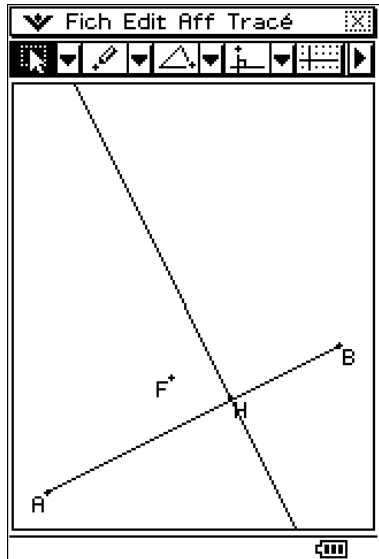


fig1 : la construction de base

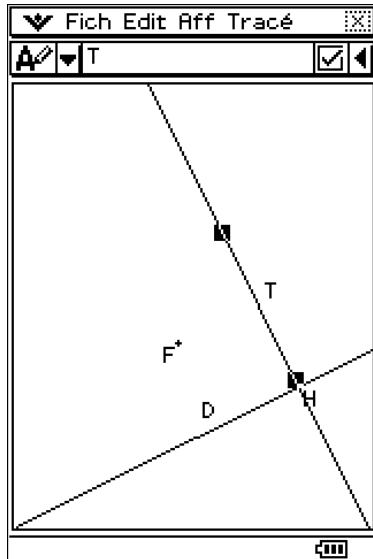


fig2 : on a nommé  $D$  et  $T$

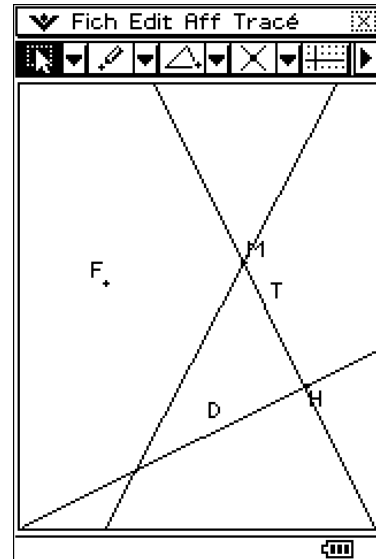




fig3 :  $d(M, F) = d(M, H)$

2. Pour construire un point  $M$  de  $T$  équidistant de  $F$  et de  $H$ , on forme la médiatrice du segment  $[FH]$ .

Pour cela, on sélectionne  $F$  et  $H$  puis  (ou « Tracé/Construire/Médiatrice »).

On sélectionne ensuite cette médiatrice et la droite  $T$ , puis on crée leur intersection avec  (ou « Tracé/Construire/Intersection »). On renomme en  $M$  le point obtenu (fig3).

On peut bien sûr modifier la position des points de base pour que la figure soit la plus lisible possible (sélectionner un point puis « tirer » la sélection avec le stylet).

Pour animer la figure, on anime  $H$  sur la droite  $D$  (c'est-à-dire sur le segment  $[AB]$ ).

Pour cela, on sélectionne ce point et cette droite, et « Edit/Animer/Ajouter Animation ».

La fonction « Edit/Animer/Editer Animations » permet de paramétrer l'animation.

On peut ainsi fixer le nombre d'étapes (par exemple 50), les valeurs  $t_0 = 0$  et  $t_1 = 1$  indiquant ici que le point  $H$  va parcourir la totalité du segment auquel il est lié (fig4).

On ferme cette fenêtre par un appui sur  $\boxtimes$  (les modifications sont sauvegardées).

Pour tracer le lieu du point  $M$  quand  $H$  décrit la droite  $D$ , on sélectionne  $M$  puis la fonction « Edit/Animer/Tracé ».

On lance l'animation (« Edit/Animer/Lancer (une fois) ») pour observer qu'apparemment  $M$  décrit une parabole dont l'axe est orthogonal à  $D$  (fig5).

Il est intéressant de remarquer que la médiatrice de  $[FH]$  semble être, en permanence, la tangente en  $M$  à cette parabole.

On peut modifier la position de  $F$  et relancer l'animation : le lieu précédent est effacé, puis le nouveau lieu de  $M$  est tracé (fig6).

On peut également modifier la droite  $D$ . Par exemple on peut modifier son coefficient directeur (appui sur  $\blacktriangleright$  puis trouver et modifier le champ  $\left[ \begin{array}{c} \uparrow \\ \downarrow \end{array} \right]$ ). Sur l'exemple de la fig7, on a rendu la droite  $D$  horizontale avant de relancer l'animation.

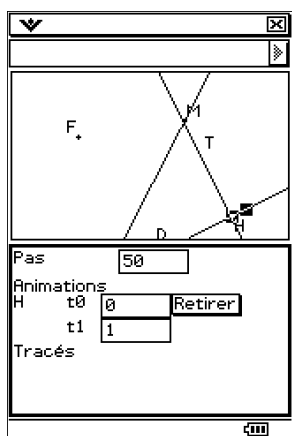
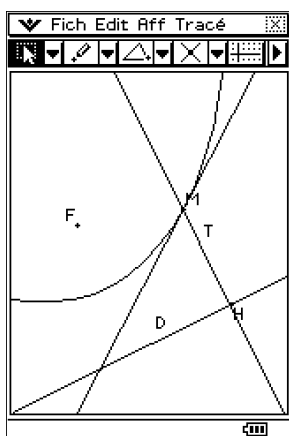
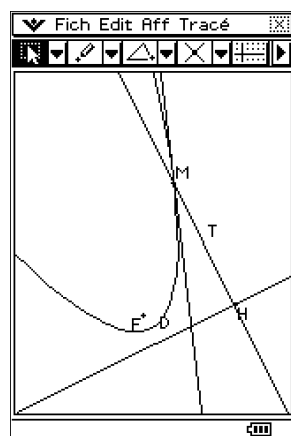
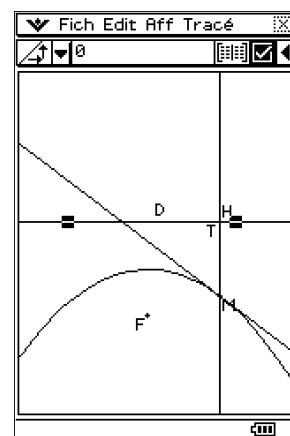


fig4 : 50 étapes

fig5 : le lieu de  $M$ fig6 : on a déplacé  $F$ fig7 : on a modifié  $D$ 

3. (a) Notons  $(0, p)$  les coordonnées du point  $F$ .

Soit  $M(x, y)$  un point quelconque du plan. Son projeté orthogonal sur  $D$  est  $H(x, 0)$ .

On a  $MF^2 = x^2 + (y - p)^2$  et  $MH^2 = y^2$ .

Le point  $M$  est donc équidistant de  $F$  et de  $D$  si et seulement si  $x^2 + (y - p)^2 = y^2$ .

- (b) L'égalité équivaut à  $x^2 - 2py + p^2 = 0$ , donc à  $y = \frac{p}{2} + \frac{x^2}{2p}$  : c'est l'équation de  $G$ .

Quand  $M$  décrit la droite  $D$ , c'est-à-dire quand  $x$  décrit  $\mathbb{R}$ , on obtient effectivement une parabole  $G$  (d'axe vertical et de sommet le point  $(0, p/2)$  dans notre repère).